

Autonomes Einparken

Lenkpower wird mittels PI-Regler geregelt

Lenkpower wird mittels PI-Regler geregelt

Lenkpower wird mittels PI-Regler geregelt

Fahrzeug steht im 40°-Winkel zur Lücke

Fahrzeug steht parallel zur Fahrbahn in der Lücke

Lenkung steht wieder gerade

Fahrzeug steht mittig in der Lücke

